

Ingenieurmathematik I für E-Techniker
Übungsaufgaben
Matrizenrechnung, LGS, Determinanten

Dipl.-Math. M. Baum
E-Mail: micbaum@de.ibm.com

VI Aufgaben

1 Matrizen 1

Aufgabe 1

Berechnen Sie die Matrix \underline{X} aus folgender Gleichung

$$\begin{pmatrix} 6 & -2 \\ 4 & 10 \end{pmatrix} - 2 \left\{ \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} - \underline{X} \right\} = \frac{1}{2} \cdot \begin{pmatrix} 8 & 0 \\ -4 & 12 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 2

Ermitteln Sie \underline{X} und \underline{Y} aus folgendem Gleichungssystem

$$3\underline{X} - 2\underline{Y} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}; \quad 4\underline{X} + \underline{Y} = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 3

Bestimmen Sie die Matrix $\underline{A}_{(3,3)}$ mit den Elementen

$$a_{ik} = \begin{cases} i-1 & \text{für } i < k \\ i+1 & \text{für } i \geq k \end{cases}$$

Aufgabe 4

Bestimmen Sie die Matrix $\underline{A}_{(4,4)}$, deren Elemente a_{ik} folgende Bedingungen erfüllen:

$$a_{ik} = \begin{cases} 1 & \text{für } i = k \\ 2 & \text{für } i = k - 2 \\ 3 & \text{für } i = k + 2 \\ 4 & \text{sonst} \end{cases}$$

Aufgabe 5

Die Elemente einer $(3, 3)$ -Matrix sind gegeben durch

$$a_{ik} = (i-3)(2k-4) \quad \{ \text{für } i = 1, 2, 3; k = 1, 2, 3 \}$$

Berechnen Sie $s = \sum_{n=1}^3 a_{nn}$

Aufgabe 6

Gegeben sind die Matrizen

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}; \quad \underline{B} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}; \quad \underline{C} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 3 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\underline{D} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}; \quad \underline{M} = \begin{pmatrix} 1 & -4 & -3 \\ 1 & -5 & -3 \\ -1 & 6 & 4 \end{pmatrix}$$

Berechnen Sie, falls möglich, folgende Matrizenprodukte

- a) $\underline{A} \cdot \underline{B}$ b) $\underline{B} \cdot \underline{A}$ c) $\underline{A} \cdot \underline{C}$ d) $\underline{C} \cdot \underline{A}$ e) $\underline{A} \cdot \underline{D}$
 f) $\underline{D} \cdot \underline{A}$ g) $\underline{B} \cdot \underline{C}$ h) $\underline{C} \cdot \underline{B}$ i) $\underline{B} \cdot \underline{M}$ k) $\underline{M} \cdot \underline{B}$
 l) $\underline{D} \cdot \underline{M}$ m) $\underline{M} \cdot \underline{D}$ n) \underline{A}^2 o) \underline{B}^2 p) \underline{C}^2

Aufgabe 7Bestätigen Sie die Gültigkeit des Gesetzes $(\underline{A} \cdot \underline{B})^T = \underline{B}^T \cdot \underline{A}^T$ für

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 \\ 3 & -1 & -2 \end{pmatrix}; \quad \underline{B} = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ -2 & 1 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 8

a) Schreiben Sie das Gleichungssystem in Matrizenform

$$\begin{aligned} 5x_1 + 2x_2 - x_3 &= 1 \\ 2x_1 + 4x_2 &= 0 \\ -3x_2 + 2x_3 &= -4 \end{aligned}$$

b) Gegeben sind die Matrizen

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -1 & 5 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}; \quad \underline{b} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Schreiben Sie das Gleichungssystem $\underline{A} \cdot \underline{x} = \underline{b}$ ausführlich an.**Aufgabe 9**

Zeigen Sie: Zwischen den Matrizen (Pauli - Spin-Matrizen)

$$\underline{S}_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}; \quad \underline{S}_2 = \begin{pmatrix} 0 & -j \\ j & 0 \end{pmatrix}; \quad \underline{S}_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

bestehen die folgenden Beziehungen (\underline{E} ist die Einheitsmatrix; j ist die imaginäre Einheit mit der Eigenschaft $j^2 = -1$)

$$\text{a) } \underline{S}_1 \cdot \underline{S}_2 = j \cdot \underline{S}_3; \text{ b) } \underline{S}_2 \cdot \underline{S}_1 = -j \cdot \underline{S}_3; \text{ c) } \underline{S}_1^2 = \underline{S}_2^2 = \underline{S}_3^2 = \underline{E}$$

Aufgabe 10

Gegeben sind die Matrizen

$$\underline{C}_1 = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 4 \\ 3 & q & 2 & -1 \\ -2 & p & 3 & 1 \\ 0 & 1 & -5 & 0 \end{pmatrix}; \quad \underline{C}_2 = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 0 & 3 & -3 \\ -4 & 0 & 1 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

Bestimmen Sie das Element d_{23} der Matrix $\underline{D} = \underline{C}_1 \cdot \underline{C}_2$

Aufgabe 11

Gegeben sind die Matrizen $\underline{A} = \begin{pmatrix} 3 & -4 \\ 1 & 7 \end{pmatrix}$; $\underline{B} = \begin{pmatrix} p & 0 \\ 0 & q \end{pmatrix}$

Welcher Bedingung müssen die reellen Parameter p und q genügen, damit gilt

$$\underline{A} \cdot \underline{B} = \underline{B} \cdot \underline{A} ?$$

$$\text{Aufgabe 12} \quad \underline{A} = \begin{pmatrix} \cos x & \sin x \\ \sin x & -\cos x \end{pmatrix}; \quad \underline{A}^4 = ?$$

$$\text{Aufgabe 13} \quad \underline{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ a & 1 \end{pmatrix} \implies \underline{A}^6 = ?$$

$$\text{Aufgabe 14} \quad \underline{B} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & z \\ 0 & y & 0 \\ x & 0 & 0 \end{pmatrix} \implies \underline{B}^2 = ?$$

Aufgabe 15

Gegeben ist die Matrix $\underline{A} = \begin{pmatrix} -1 & p \\ q & -1 \end{pmatrix}$. Wie muss man die reellen Parameter p, q wählen, damit gilt $\underline{A}^T \cdot \underline{A} = 2 \underline{E}$?

Aufgabe 16

Für welche Matrix $\underline{B} = (b_{ik})$ gilt

$$\underline{B} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \underline{B} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 17

Wie muss man den Parameter c in der Matrix $A = \begin{pmatrix} 1 & c \\ c & 1 \end{pmatrix}$ wählen, damit die

Gleichung $x^2 - 12xy + y^2 = 72$ durch die Matrixgleichung $\begin{pmatrix} x & y \end{pmatrix} \cdot A \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 72$ dargestellt wird?

2 Determinanten**Aufgabe 18**

Welche Werte von x, y, z erfüllen die Gleichungen?

$$\text{a) } \begin{vmatrix} a-x & b \\ b & c-x \end{vmatrix} = 0; \quad \text{b) } \begin{vmatrix} y^2 & 4 & 9 \\ y & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$$\text{c) } \begin{vmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -4 & -1 & 0 \\ 4 & -8 & -2 \end{vmatrix} - z \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

Aufgabe 19

Berechnen Sie die Determinanten

$$\text{a) } \begin{vmatrix} \sin \alpha & \cos \alpha \\ -\cos \alpha & \sin \alpha \end{vmatrix} \quad \text{b) } \begin{vmatrix} 1 & \log_a b \\ \log_a a & 1 \end{vmatrix} \quad \text{c) } \begin{vmatrix} -x & 1 & x \\ 0 & -x & -1 \\ x & 1 & -x \end{vmatrix}$$

Aufgabe 20

Berechnen Sie die Determinanten

$$\text{a) } \begin{vmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 3 & -4 & 7 \\ -3 & 12 & -15 \end{vmatrix} \quad \text{b) } \begin{vmatrix} 17 & 1 & -3 & 0 \\ -14 & 3 & 2 & 10 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -4 & 2 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

Aufgabe 21

Berechnen Sie die Determinante $D = \begin{vmatrix} e^x + e^{-x} & e^x - e^{-x} \\ e^x - e^{-x} & e^x + e^{-x} \end{vmatrix}$

Aufgabe 22

Wie muss x gewählt werden, damit folgende Gleichung gilt

$$\begin{vmatrix} e^{-x} & 1 & -1 \\ 0 & 3e^x & e^{-x} \\ 0 & e^x & e^{-2x} \end{vmatrix} = 0 ?$$

Aufgabe 23

Lösen Sie folgendes Gleichungssystem mit der Cramerschen Regel

$$\begin{aligned} \cos \alpha \cdot x - \sin \alpha \cdot y &= a \\ \sin \alpha \cdot x + \cos \alpha \cdot y &= b \end{aligned}$$

3 Lineare Gleichungssysteme**Aufgabe 24**

Gegeben ist die allgemeine $(3, 3)$ -Matrix

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

Bestimmen Sie $\underline{A} \cdot \underline{x}_i$ für folgende Vektoren

$$\text{a) } \underline{x}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \text{ b) } \underline{x}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}; \text{ c) } \underline{x}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Formulieren Sie das Ergebnis in Worten!

Aufgabe 25

Für welche Werte des reellen Parameters p existieren Lösungen des Gleichungssystems

$$\begin{aligned} 9x - 6y &= p & ? \\ -6x + 4y &= 2 \end{aligned}$$

Aufgabe 26

Schneiden sich folgende Geraden in einem Punkt? (Rechnung und Skizze!)

$$\begin{array}{ll} \text{a) } 2x - 3y = 6 & \text{b) } 2x - 3y = 6 \\ 3x + y = 9 & x + 2y = 4 \\ x + 4y = 3 & x - 5y = 5 \end{array}$$

Aufgabe 27

Wieviele Lösungen haben die Gleichungssysteme?

$$\text{a) } 3x_1 - 4x_2 + 5x_3 = 1 \quad \text{b) } 3x_1 - 4x_2 + 5x_3 = 1$$

$$x_1 - 3x_2 + 2x_3 = 1 \quad x_1 - 6x_2 + 4x_3 = 1$$

$$2x_1 + 2x_2 + x_3 = 1 \quad 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 1$$

$$\text{c) } 3x_1 - 4x_2 + 5x_3 = 1$$

$$x_1 + 8x_2 - 3x_3 = 1$$

$$2x_1 + 2x_2 + x_3 = 1$$

Aufgabe 28

Gegeben sind die Matrizen

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & p \\ 1 & p & 1 \\ p & 1 & 1 \end{pmatrix}; \quad \underline{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ p \\ p^2 \end{pmatrix}$$

Für welche Werte des reellen Parameters p ist das Gleichungssystem $\underline{A} \cdot \underline{x} = \underline{b}$ lösbar? Wie lauten jeweils die Lösungen?

Aufgabe 29

Lösen Sie das Gleichungssystem

$$x_1 + x_2 = 0$$

$$x_2 + x_3 = 0$$

$$x_3 + x_4 = 0$$

$$x_4 + x_5 = 0$$

$$x_1 - x_5 = 0$$

Aufgabe 30

a) Welcher Bedingung müssen p, q, r genügen, damit das lineare Gleichungssystem $\underline{A} \cdot \underline{x} = \underline{b}$ mit

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 \\ -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & 0 \end{pmatrix}; \quad \underline{b} = \begin{pmatrix} p \\ q \\ r \end{pmatrix} \text{ lösbar ist?}$$

b) Welcher Wert ergibt sich für r , falls man $p = 1$ und $q = 0$ setzt?

c) Wie lautet die allgemeine Lösung für die speziellen Werte p, q, r aus Teil b)?

Aufgabe 31

Für welche Werte von p ist $\underline{A} \cdot \underline{x} = \underline{0}$ nichttrivial lösbar?

$$\text{a) } \underline{A} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & p \end{pmatrix}, \quad \text{b) } \underline{A} = \begin{pmatrix} (2-p) & 1 & \frac{2}{-3} \\ 2 & (3-p) & \frac{4}{-3} \\ 3 & 3 & -(1+p) \end{pmatrix}$$

Lösung?

Lösung für $p = 2$?

Aufgabe 32

Für welche Werte des Parameters a hat das Gleichungssystem

$$\begin{aligned} x + y - z &= 1 \\ 2x + 3y + az &= 3 \\ x + ay + 3z &= 2 \end{aligned}$$

a) keine Lösung, b) unendlich viele Lösungen, c) eine eindeutige Lösung?

Aufgabe 33

Gegeben sind die linearen Gleichungen

$$\begin{aligned} 6y_1 - 5y_2 &= 4x_1 - 5x_2 + 3x_3 - 8 \\ -2y_1 + 3y_2 &= -2x_1 + 3x_2 - x_3 + 4 \\ z_1 &= y_1 - 2y_2 + \frac{3}{4}x_1 + \frac{1}{2}x_3 + \frac{3}{2} \\ z_2 &= 4y_2 + x_2 - 2 \\ z_3 &= 2y_1 + \frac{1}{2}x_1 + 2x_3 - 1 \end{aligned}$$

a) Zeigen Sie, dass die Gleichungen in Matrixform

$$\underline{A} \underline{y} = \underline{B} \underline{x} + \underline{a}; \quad \underline{z} = \underline{C} \underline{y} + \underline{D} \underline{x} + \underline{b}$$

geschrieben werden können. Wie lauten die Matrizen \underline{A} , \underline{B} , \underline{C} , \underline{D} und die Vektoren \underline{a} , \underline{b} ?

b) Bringen Sie die Gleichungssysteme in die Form $\underline{z} = \underline{R} \underline{x} + \underline{c}$

c) Für welche x -Werte ergeben sich die z -Werte

$$z_1 = 1, z_2 = 0, z_3 = 0?$$

4 Matrizen 2

Aufgabe 34

Bestimmen Sie die reellen Parameter p, q, r so, dass die Matrizen

$$\underline{M} = \begin{pmatrix} p & 2 & 1 \\ -1 & 1 & -q \\ r & 0 & r \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \underline{N} = \begin{pmatrix} p & 0 & -2 \\ -2 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & r \end{pmatrix}$$

die Gleichung

$$2(\underline{M}^T + \underline{N}) - (\underline{N}^T + 3\underline{E}) = \underline{0} \quad (\underline{E} \dots \text{Einheitsmatrix})$$

erfüllen.

Aufgabe 35

Berechnen Sie die skalaren Größen r, s, t aus der Matrixgleichung

$$r \underline{E} + s \underline{A} + t \underline{A}^2 = \underline{0}$$

$$\text{mit } \underline{E} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}; \quad \underline{A} = \begin{pmatrix} 2 & -6 \\ 3 & -7 \end{pmatrix}; \quad \underline{0} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 36

a) Berechnen Sie die Matrix \underline{X} aus der Gleichung $\underline{A} \cdot \underline{X} = \underline{B}$ mit

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \underline{B} = \begin{pmatrix} 4 & -6 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$$

b) Berechnen Sie die Matrix \underline{Y} aus der Gleichung $\underline{Y} \cdot \underline{C} = \underline{D}$ mit

$$\underline{C} = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -1 & 4 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \underline{D} = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & 5 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 37

Lösen Sie das Gleichungssystem

$$5x + 2y + z = 4$$

$$-x + y + z = 0$$

$$-3x - 2y + 2z = 7$$

- mit der Cramerschen Regel,
 - mit dem Gauß-Algorithmus,
 - durch Matrix-Inversion mit Hilfe der Adjunkten.
- Vergleichen Sie den jeweiligen Aufwand!

Aufgabe 38

- a) Gegeben sind die linearen Beziehungen (Transformationen)

$$\underline{x} = \underline{A} \cdot \underline{y}; \quad \underline{y} = \underline{B} \cdot \underline{z}.$$

Dabei seien \underline{A} und \underline{B} zwei reguläre (n, n) -Matrizen und \underline{x} , \underline{y} , \underline{z} n -dimensionale Spaltenvektoren. Ermitteln Sie die Matrix \underline{C} der linearen Transformation

$$\underline{z} = \underline{C} \cdot \underline{x}.$$

- b) Führen Sie die Berechnung aus Teil a) durch für die Transformationen

$$y_1 = z_1 - z_2 \quad x_1 = y_1 + y_2$$

$$y_2 = -z_1 - z_2 \quad x_2 = y_1$$

Aufgabe 39

- a) Es sei
- $\underline{A} = \text{diag}(a_{ii})$
- eine Diagonalmatrix der Ordnung 3 und
- \underline{x}
- eine
- $(3, 1)$
- Matrix (ein Spaltenvektor) mit den Elementen
- x_1, x_2, x_3
- . Berechnen Sie den Ausdruck
- $\underline{x}^T \cdot \underline{A} \cdot \underline{x}$
- .

- b) Wie kann man den Ausdruck
- $a_{11}x_1y_1 + a_{22}x_2y_2 + a_{33}x_3y_3$
- in Matrixschreibweise darstellen?

Aufgabe 40

$$\text{Zur Matrix } \underline{S} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \text{ soll eine Matrix } \underline{A} \text{ gefunden werden, welche die}$$

Bedingung $\underline{A} \cdot \underline{S} = \underline{S} \cdot \underline{A}$ erfüllt.

- a) Wieviele Zeilen und Spalten muss die Matrix
- \underline{A}
- haben ?

- b) Folgende Elemente der Matrix
- \underline{A}
- seien gegeben:

$$a_{11} = 1, \quad a_{22} = 2, \quad a_{33} = 3, \quad a_{32} = -2, \quad a_{23} = -4$$

Berechnen Sie die übrigen Elemente von \underline{A} und die Produktmatrix $\underline{P} = \underline{A} \cdot \underline{S}$.

- c) Für welche Zahlen
- λ
- hat das lineare Gleichungssystem
- $\underline{P} \cdot \underline{y} = \lambda \underline{y}$
- nichttriviale Lösungen ? (
- \underline{y}
- ist ein Spaltenvektor mit den Elementen
- y_1, y_2, y_3
- .)

Aufgabe 41

Ein Lösungsvektor des Gleichungssystems

$$\begin{array}{rcl} x & + & y & - & z & = & 1 \\ 2x & + & ?y & + & 2z & = & 3 \\ x & + & 2y & + & 3z & = & 2 \end{array} \quad \text{ist} \quad \begin{pmatrix} 5 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

- a) Bestimmen Sie den unleserlichen Koeffizienten.
 b) Geben Sie die Lösungsmenge des Gleichungssystems an.

Aufgabe 42

Untersuchen Sie den Rang der Matrix $\underline{A} = \begin{pmatrix} -1 & -4 & 2 \\ 1 & -2 & 4 \\ k & -3 & 3 \end{pmatrix}$

in Abhängigkeit vom reellen Parameter k . Was bedeutet das Ergebnis für die Lösbarkeit des Gleichungssystems $\underline{A} \cdot \underline{x} = \underline{0}$?

Aufgabe 43

Bestimmen Sie den Rang der beiden Matrizen

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 4 \\ 3 & 5 & 2 \\ 5 & 1 & -6 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad (\underline{A}; \underline{b}) = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 4 & -3 \\ 3 & 5 & 2 & -2 \\ 5 & 1 & -6 & 4 \end{pmatrix}$$

und diskutieren Sie die Lösbarkeit des Gleichungssystems $\underline{A} \cdot \underline{x} = \underline{b}$.

Aufgabe 44

Bestimmen Sie den Rang der folgenden Matrizen

$$\text{a) } \underline{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{b) } \underline{B} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 6 \\ 2 & 4 & 1 \\ 3 & 2 & 7 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 45

Bestätigen Sie die Gültigkeit der Rechenregel $(\underline{A} \cdot \underline{B})^{-1} = \underline{B}^{-1} \cdot \underline{A}^{-1}$ für die Matrizen

$$\underline{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -4 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \underline{B} = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Aufgabe 46

Ermitteln Sie die inversen Matrizen durch elementare Zeilenumformungen:

$$\text{a) } \underline{C} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{b) } \underline{D} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ -2 & -1 & 3 \\ 1 & 3 & -1 \end{pmatrix}$$

5 Anwendungen**Aufgabe 47**

Gegeben ist die Matrix $\underline{M} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$.

- a) Welche Eigenschaft hat die Abbildung $\underline{x}^* = \underline{M} \cdot \underline{x}$?
- b) Ermitteln Sie das Bild des Dreiecks mit den Eckpunkten $A(1/1)$; $B(4/1)$; $C(3/2)$ unter der Abbildung $\underline{x}^* = \underline{M} \cdot \underline{x}$.
Skizzieren Sie Dreieck ABC und Bilddreieck $A^*B^*C^*$

Aufgabe 48

Gegeben ist die Matrix $\underline{A} = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 3 & -5 \end{pmatrix}$.

Untersuchen Sie das zugehörige Eigenwertproblem $\underline{A} \cdot \underline{x} = \lambda \underline{x}$ in folgenden Teilschritten:

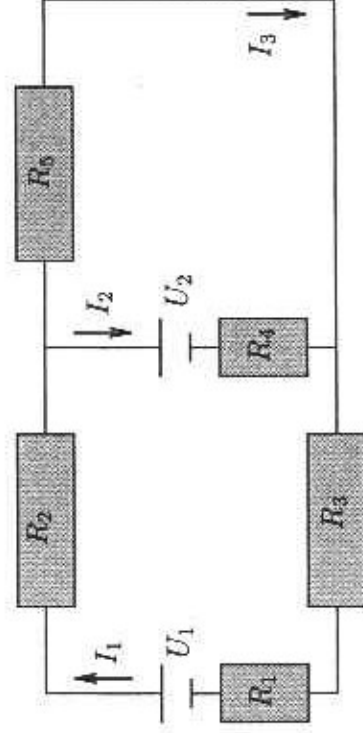
- a) Schreiben Sie das Gleichungssystem ausführlich an.
- b) Ermitteln Sie die Eigenwerte λ_1, λ_2 .
- c) Bestimmen Sie die zugehörigen Eigenvektoren $\underline{x}_1, \underline{x}_2$.
- d) Zeigen Sie, dass diese Vektoren aufeinander senkrecht stehen.

Aufgabe 49

Die Matrix \underline{B} besitze die beiden (einfachen) Eigenwerte $\lambda_1 = 1$ und $\lambda_2 = -1$ mit den zugehörigen Eigenvektoren $\underline{x}_1 = (1, -1)$ und $\underline{x}_2 = (1, 1)$. Wie lautet die Matrix \underline{B} ?

Aufgabe 50

Im skizzierten Netzwerk sind die Widerstände R_1, R_2, \dots, R_5 und die Spannungen U_1, U_2 gegeben. Stellen Sie mit Hilfe der Kirchhoffschen Regeln ein Gleichungssystem für die unbekanntenen Ströme I_1, I_2, I_3 auf und ermitteln Sie diese Ströme.

**6 Ergebnisse**

- 1) $\underline{X} = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}$
- 2) $\underline{X} = \frac{1}{11} \begin{pmatrix} 5 & 6 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$; $\underline{Y} = \frac{1}{11} \begin{pmatrix} 2 & 9 \\ -3 & -4 \end{pmatrix}$

Ingenieurmathematik I für E-Techniker

Lösungen

Dipl.-Math. M. Baum
E-Mail: micbaum@de.ibm.com

Aufgabe 1 – M. Baum (17 Minuten, max. 17 Punkte)

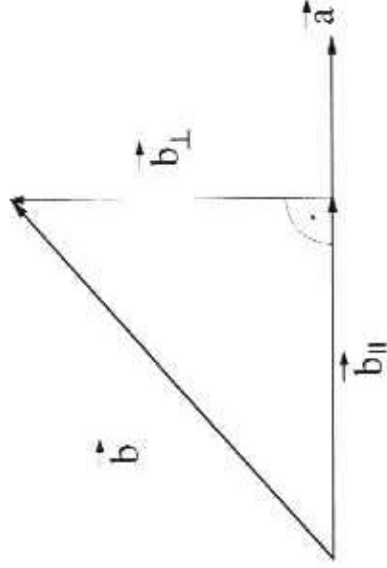
- a) (4P) Gegeben seien die beiden Vektoren $\vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^{3D}$ mit $\vec{a} \neq \vec{0}$ und $|\vec{b}| = \sqrt{2}$. Welche Winkel $0 \leq \varphi \leq \pi$ können die beiden Vektoren miteinander einschließen, damit der Vektor $\vec{c} = \vec{a} \times \vec{b}$ dieselbe Länge hat wie der Vektor \vec{a} ?

- b) (4P) Gegeben ist der Vektor $\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$.

Von einem Vektor \vec{b} ist die Normalkomponente $\vec{b}_\perp := \vec{b} - \vec{b}_\parallel = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 1,5 \end{pmatrix}$ bezüglich \vec{a} bekannt.

(Zerlegung des Vektors \vec{b} in die Parallelkomponente \vec{b}_\parallel und Normalkomponente \vec{b}_\perp bzgl. \vec{a} (siehe Skizze)).

Für das Skalarprodukt der beiden Vektoren \vec{a} und \vec{b} gelte $\vec{a} \cdot \vec{b} = 10$. Berechnen Sie die Vektoren $\vec{s} = \vec{a} + \vec{b}$ und $\vec{d} = \vec{a} - \vec{b}$.



- c) (4P) Gegeben seien die drei Vektoren $\vec{a} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$, $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ und $\vec{c} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$.

Stellen Sie \vec{a} als Linearkombination aus \vec{b} und \vec{c} dar.

- d) (5P) Berechnen Sie den Winkel zwischen den Vektoren \vec{p} und \vec{q} , wenn $\vec{a} = 2\vec{p} + \vec{q}$ und $\vec{b} = -4\vec{p} + 5\vec{q}$ senkrecht sind und $|\vec{p}| = |\vec{q}|$ gilt.

Aufgabe 2 – M. Baum (13 Minuten, max. 13 Punkte)

Gegeben seien die drei linearen Transformationen $f_i : \mathbb{R}^{3 \times 1} \rightarrow \mathbb{R}^{3 \times 1}$ ($i = 1, 2, 3$).

f_1 sei eine Drehung von 45° um die x-Achse, f_2 sei eine Drehung von 90° um die y-Achse und f_3 eine Drehung von 120° um die z-Achse.

- (3P) Ermitteln Sie die Drehmatrizen $[f_2]$, $[f_3]$ und $[f_1]$ der Abbildungen f_3 , f_2 und f_1 (mit Angabe exakter Werte!).
- (3P) Bestimmen Sie die darstellende Matrix $[f_3 \circ f_2 \circ f_1]$ der Verkettung $f_3 \circ f_2 \circ f_1$ (mit Angabe exakter Werte!).
- (7P) Welche Eigenschaften hat die verkettete Funktion $f_3 \circ f_2 \circ f_1$?

$$\boxed{A1} \quad a) \quad |\vec{c}| = |\vec{a} \times \vec{b}| = |\vec{a}| |\vec{b}| \sin \varphi = |\vec{a}| \cdot \frac{1}{2} \quad (1/2)$$

$$\Rightarrow |\vec{b}| \sin \varphi = 1 \Rightarrow \sqrt{2} \sin \varphi = 1 \quad (1/2)$$

$$|\vec{a}| \neq 0 \quad (1/2) \quad |\vec{b}| = \sqrt{2}$$

$$\Rightarrow \sin \varphi = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2} \quad (1/2)$$

$$\Rightarrow \varphi = 45^\circ \hat{=} \frac{\pi}{4} \quad (1) \text{ oder } \varphi = 135^\circ \hat{=} \frac{3\pi}{4} \quad (1)$$

$$b) \quad \vec{b}_{||} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}|^2} \cdot \vec{a} = \frac{10}{5} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = 2 \vec{a} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} \quad (1/2) \quad \vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \vec{b} = \vec{b}_{||} + \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 1,5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 5,5 \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$\Rightarrow \vec{s} = \vec{a} + \vec{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 7,5 \end{pmatrix} \quad (1) \quad \vec{d} = \vec{a} - \vec{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -3,5 \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$c) \quad \vec{c} = \lambda_1 \vec{a} + \lambda_2 \vec{b} \Rightarrow \lambda_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow (1) \quad 2\lambda_1 + \lambda_2 = 4 \quad (1/2)$$

$$(2) \quad \lambda_2 = 2 \quad (1/2) \quad (2) \text{ in (1)}: \Rightarrow (4) \quad \lambda_1 = 1 \quad (1/2)$$

$$(3) \quad -\lambda_1 + 2\lambda_2 = 3 \quad (1/2)$$

$$(4), (2) \text{ in (3)}: \quad 3 = -1 + 4 \checkmark \Rightarrow 1 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$d) \vec{a} \perp \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$$

$$\Leftrightarrow (2\vec{p} + \vec{q}) \cdot (-4\vec{p} + 5\vec{q}) = 0$$

$$\Leftrightarrow -8|\vec{p}|^2 + 10\vec{p} \cdot \vec{q} - 4\vec{p} \cdot \vec{q} + 5|\vec{q}|^2 = 0 \quad (1)$$

$$\Leftrightarrow -8|\vec{p}|^2 + 6\vec{p} \cdot \vec{q} + 5|\vec{q}|^2 = 0 \quad (1)$$

$$\Leftrightarrow -3|\vec{p}|^2 + 6\vec{p} \cdot \vec{q} = 0 \Leftrightarrow \boxed{|\vec{p} \cdot \vec{q}| = \frac{1}{2} |\vec{p}|^2} \quad (2)$$

$$\Rightarrow \cos \angle(\vec{p}, \vec{q}) = \cos \alpha = \frac{\vec{p} \cdot \vec{q}}{|\vec{p}| |\vec{q}|} = \frac{\frac{1}{2} |\vec{p}|^2}{|\vec{p}| |\vec{q}|} \quad (2)$$

$$\Rightarrow \cos \angle(\vec{p}, \vec{q}) = \frac{1}{2} \Rightarrow \boxed{\alpha = 60^\circ \wedge \frac{\pi}{3}} \quad (1)$$

A2

$$a) \begin{pmatrix} \cos 120^\circ & -\sin 120^\circ & 0 \\ \sin 120^\circ & \cos 120^\circ & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (1)$$

(3P)

$$[f_2] = \begin{pmatrix} \cos 90^\circ & 0 & \sin 90^\circ \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin 90^\circ & 0 & \cos 90^\circ \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$[f_1] = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos 45^\circ & -\sin 45^\circ \\ 0 & \sin 45^\circ & \cos 45^\circ \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$b) [f_3 \ f_2 \ f_1] = [f_3] \cdot [f_2] \cdot [f_1]$$

(3P)

Fachliches Schema:

$$\begin{array}{ccc|ccc} 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ -1 & 0 & 0 & 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \hline -\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \end{array} \quad \begin{array}{ccc} \left(\frac{\sqrt{6} - \sqrt{2}}{4} \right) & \left(\frac{\sqrt{6} - \sqrt{2}}{4} \right) & \\ \left(\frac{\sqrt{2} + \sqrt{6}}{4} \right) & \left(\frac{\sqrt{2} + \sqrt{6}}{4} \right) & \\ -1 & 0 & 0 \end{array} \quad \begin{array}{c} (1,5) \\ (1,5) \\ (1,5) \end{array}$$

c)
(7P)

- Die verkettete Fkt. $f_3 \circ f_2 \circ f_1$ ist eine

①/2 LOT, da f_3, f_2, f_1 eine LOT.

Die Verkettung von LOT's ist wieder eine LOT

- Die verkettete Fkt. ist eine Drehung

Es gilt:

$$[f_3 \circ f_2 \circ f_1]^T [f_3 \circ f_2 \circ f_1] = [f_1]^T [f_2]^T [f_3]^T [f_3] [f_2] [f_1] = E = \underline{1_3}$$

Außerdem gilt:

①/2
$$\det([f_3 \circ f_2 \circ f_1]) = \underbrace{\det([f_3])}_{=1} \cdot \underbrace{\det([f_2])}_{=1} \cdot \underbrace{\det([f_1])}_{=1} = 1$$

D.h. $f_3 \circ f_2 \circ f_1$ ist eine LOT $\wedge \det([f_3 \circ f_2 \circ f_1]) = 1$

Fortsetzung Blatt - 5 -

Direktze:

$$[f_3 \circ f_2 \circ f_1] =: \underline{A} \Rightarrow \underline{A} \vec{x} = \vec{x} \Leftrightarrow (\underline{A} - \underline{E}) \vec{x} = \vec{0} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} -1 & \left(-\frac{\sqrt{6}}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4}\right) & \frac{\sqrt{6} - \sqrt{2}}{4} & 0 \\ 0 & \left(-\frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4} - 1\right) & \left(\frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4}\right) & 0 \\ -1 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} (E_1) \\ (E_2) \\ (E_3) \end{matrix} \begin{matrix} \vec{n}_1 \\ \vec{n}_2 \\ \vec{n}_3 \end{matrix}$$

Normalen v. Normalen v.

$$\vec{n}_2 \times \vec{n}_3 = \vec{x} =: \vec{y} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$\vec{y} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{4} - \frac{\sqrt{6}}{4} + 1 \\ -\frac{\sqrt{2}}{4} - \frac{\sqrt{6}}{4} \\ -\frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4} - 1 \end{pmatrix} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

Suche Vektor \vec{s} mit $\vec{s} \perp \vec{y}$:

Wähle $\vec{s} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$

$$\Rightarrow f(\vec{s}) = \begin{pmatrix} 0 & \left(-\frac{\sqrt{6}}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4}\right) & \left(\frac{\sqrt{6} - \sqrt{2}}{4}\right) & 1 \\ 0 & \left(-\frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4} - 1\right) & \left(\frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4}\right) & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{6} - \sqrt{2}}{4} & -\frac{\sqrt{2}}{4} & 1 \\ \frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4} & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

Drehwinkel:

$$\frac{\vec{s} \cdot f(\vec{s})}{|\vec{s}| |f(\vec{s})|}$$

$$\cos \angle(\vec{s}, f(\vec{s})) = \cos \alpha =$$

$$\vec{s} \cdot f(\vec{s}) = \frac{\sqrt{6}}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4} - 1 \approx -0,774 \quad \textcircled{1}$$

$$|\vec{s}| = \sqrt{2} \approx 1,41 \quad \textcircled{2}; \quad |f(\vec{s})| \approx \sqrt{0,07 + 0,93 + 1} \approx 1,41 \quad \textcircled{3}$$

$$\Rightarrow \cos \alpha = \frac{-0,774}{1,41 \cdot 1,41} \Rightarrow \boxed{\alpha = 111,85^\circ} \quad \textcircled{1}$$

Orientierung:

$$\vec{\alpha}_0 = \frac{\vec{s} \times f(\vec{s})}{|\vec{s} \times f(\vec{s})|} = \frac{1}{\sqrt{3,47}}$$

$$\begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{4} - \frac{\sqrt{6}}{4} & \frac{\sqrt{6}}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4} + 1 & \frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4} \\ -0,97 & 1,26 & 0,97 \end{pmatrix} \approx \frac{1}{\sqrt{3,47}} \quad \textcircled{1}$$